

Automi e reti di Petri - Esercitazione 4

11 Novembre 2002

Esercizio 1. Si consideri un processo produttivo costituito da due macchine indipendenti G_1 e G_2 . Ogni macchina G_i ($i = 1, 2$) può trovarsi in due stati: ferma o operativa. L'evento a_i (controllabile) rappresenta l'inizio della lavorazione di un pezzo su G_i . L'evento b_i (incontrollabile) rappresenta il termine della lavorazione di un pezzo su G_i .

1. Rappresentare il funzionamento delle macchine G_1 e G_2 come due automi indipendenti (si consideri come stato iniziale e finale lo stato in cui la macchina è ferma). Indicare, per ogni automa, l'alfabeto corrispondente, il linguaggio chiuso e il linguaggio marcato.
2. Rappresentare il funzionamento del processo complessivo $G = G_1 \parallel G_2$ come un automa.
3. Si consideri la seguente specifica. Ogni pezzo lavorato da G_1 terminata la lavorazione viene deposto in un deposito di capacità pari a 2. Le parti nel deposito vengono prelevate dalla macchina G_2 e lavorate.
Rappresentare il deposito come un automa H , indicandone esplicitamente l'alfabeto. Determinare se questa specifica è controllabile, costruendo la composizione concorrente $F = G \parallel H$.
4. Determinare, refinendo l'automa F , la struttura di un supervisore monolitico S che porta a ciclo chiuso al comportamento massimamente permissivo che soddisfa la specifica. Determinare il sistema a ciclo chiuso S/G .
5. Si desidera che il sistema a ciclo chiuso determinato al punto precedente sia tale che la macchina G_2 non sia in funzione se il deposito contiene due pezzi. Rappresentare questa specifica come un insieme di stati proibiti. Determinare il corrispondente comportamento a ciclo chiuso massimamente permissivo e verificare se il nuovo sistema a ciclo chiuso è bloccante.