

Analisi dei Sistemi

Prima Prova Scritta - 27 Novembre 2010

Esercizio 1. (4 punti) Si consideri il sistema descritto dal modello

$$\text{(Testo A)} \quad \eta \frac{dy(t)}{dt} + \frac{1-\varrho}{t} y(t) = u(t) + \varrho y(t)u(t),$$

$$\text{(Testo B)} \quad \varrho \frac{dy(t)}{dt} + y(t) + 1 = \varrho \frac{du(t)}{dt} + t\eta u(t),$$

$$\text{(Testo C)} \quad \eta \frac{dy(t)}{dt} u(t) + y(t) = \varrho \sqrt{t} u(t)$$

$$\text{(Testo D)} \quad (1-\eta) \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + \varrho \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = u(t) + \varrho t,$$

dove ϱ e η sono parametri costanti incogniti. Si discuta se tale sistema sia lineare, stazionario e istantaneo per ogni possibile valore di $\varrho, \eta \in \mathbb{R}$. Motivare la risposta.

Esercizio 2. (5 punti) Si considerino due coppie di radici complesse e coniugate

$$\text{(Testo A)} \quad p_1, p_1' = -1 \pm j2, \quad p_2, p_2' = -1 \pm j4$$

$$\text{(Testo B)} \quad p_1, p_1' = -1 \pm j2, \quad p_2, p_2' = -2 \pm j4$$

$$\text{(Testo C)} \quad p_1, p_1' = -1 \pm j3, \quad p_2, p_2' = -1 \pm j6$$

$$\text{(Testo D)} \quad p_1, p_1' = -1 \pm j3, \quad p_2, p_2' = -2 \pm j6$$

- (i) Si rappresentino le radici del polinomio caratteristico nel piano complesso.
- (ii) Si determinino i modi che ad esse corrispondono, classificandoli e calcolandone i parametri caratteristici (costante di tempo, coefficiente di smorzamento, pulsazione naturale).
- (iii) Si discuta quale dei due modi sia più smorzato e quale dei due abbia il minore tempo di assestamento.
- (iv) Si tracci l'andamento qualitativo dei due modi in funzione del tempo.

Esercizio 3. (4 punti) Si determini la risposta impulsiva del sistema descritto dal seguente modello IU:

$$\text{(Testo A)} \quad \frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{du(t)}{dt} + u(t)$$

$$\text{(Testo B)} \quad \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = 2 \frac{du(t)}{dt} + u(t)$$

$$\text{(Testo C)} \quad \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = \frac{du(t)}{dt} + 2u(t)$$

$$\text{(Testo D)} \quad 2 \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = \frac{du(t)}{dt} + u(t)$$

Esercizio 4. (17 punti) È data la rappresentazione in termini di variabili di stato di un sistema lineare e stazionario a parametri concentrati

$$\begin{cases} \dot{x}(t) = Ax(t) + Bu(t) \\ y(t) = Cx(t) + Du(t) \end{cases}$$

dove

$$\text{(Testo A)} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix};$$

$$\text{(Testo B)} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -4 & -4 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad C = [3 \quad 1.5], \quad D = [0 \quad 1];$$

$$\text{(Testo C)} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix};$$

$$\text{(Testo D)} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -4 & 4 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad C = [1 \quad 0.5], \quad D = [0 \quad 2].$$

- (a) **(1 punti)** Si indichi la dimensione dei vettori di ingresso, stato e uscita.
- (b) **(3 punti)** Si calcoli mediante lo sviluppo di Sylvester la matrice di transizione dello stato e^{At} .
- (c) **(3 punti)** Si calcolino i modi della matrice A e si rappresenti la loro evoluzione nel tempo. Quanto vale il polinomio caratteristico $P(s)$ e il polinomio minimo $P_{\min}(s)$ della matrice A ?
- (d) **(2 punti)** Si discuta se la matrice e^{At} sia singolare e se possibile si determini la sua inversa.
- (e) **(3 punti)** Supposto che lo stato iniziale della rappresentazione sia $x(0) = [2 \quad 1]^T$ si determini l'evoluzione libera dello stato $x(t)$ e dell'uscita $y(t)$.
- (f) **(2 punti)** Si discuta se esiste, un valore dello stato iniziale $x(0)$ per cui l'evoluzione libera dell'uscita $y(t)$ valga

$$\begin{array}{ll} \text{(Testo A)} & y_{\ell}(t) = 1 + e^{-t} \\ \text{(Testo C)} & y_{\ell}(t) = e^t + 2 \end{array} \quad \begin{array}{ll} \text{(Testo B)} & y_{\ell}(t) = [e^{-t} \quad e^{-2t}]^T \\ \text{(Testo D)} & y_{\ell}(t) = [e^{2t} \quad e^t]^T \end{array}$$

- (g) **(3 punti)** Data la trasformazione di similitudine $x(t) = Pz(t)$ con

$$\begin{array}{ll} \text{(Testo A)} & P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \\ \text{(Testo C)} & P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \end{array} \quad \begin{array}{ll} \text{(Testo B)} & P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \\ \text{(Testo D)} & P = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{array}$$

si determini la nuova rappresentazione che ha $z(t)$ come vettore di stato.