

# Analisi dei Sistemi

Compito del 26 Giugno 2003

**Esercizio 1.** Per i due sistemi descritti dai modelli seguenti, individuare le proprietà strutturali che li caratterizzano: lineare o non lineare, stazionario o tempovariante, dinamico o istantaneo, a parametri concentrati o distribuiti, con o senza elementi di ritardi, proprio (strettamente o meno) o improprio. Motivare le risposte.

1. (4 punti) Legame ingresso-uscita:

$$\ddot{y}(t) + (t^2 - 1)y(t) = 6u(t - T).$$

2. (4 punti) Rappresentazione in variabili di stato:

$$\begin{cases} \begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & x_1(t) \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} u(t) \\ y(t) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + 3 u(t). \end{cases}$$

**Esercizio 2.** Si consideri un sistema il cui legame ingresso uscita è descritto dalla seguente equazione differenziale:

$$40 \frac{d^3}{dt^3} y(t) + 24 \frac{d^2}{dt^2} y(t) + 10 \frac{d}{dt} y(t) = \frac{d^2}{dt^2} u(t) + 4 \frac{d}{dt} u(t) + 4u(t).$$

1. (5 punti) Calcolare la funzione di trasferimento  $W(s)$  e la risposta impulsiva  $w(t)$  per il sistema dato.
2. (6 punti) Si tracci il diagramma di Bode della  $W(s)$  determinata al punto precedente.

**Esercizio 3.** È data la rappresentazione in termini di variabili di stato di un sistema lineare e stazionario a parametri concentrati

$$\begin{cases} \begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -5 & -6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} u(t) \\ y(t) = \begin{bmatrix} 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} \end{cases}$$

1. (4 punti) Si determini mediante la formula di Lagrange l'evoluzione libera dello stato  $x_\ell(t)$  e dell'uscita  $y_\ell(t)$  a partire da condizioni iniziali dello stato  $x(0) = [2 \ 1]^T$ .
2. (4 punti) Si determini una trasformazione di similitudine  $\bar{z}(t) = P^{-1}x(t)$  che porti ad una rappresentazione in cui la matrice di stato è in forma diagonale e si calcolino tutte le matrici della nuova rappresentazione.
3. (3 punti) Determinata la condizione iniziale  $z(0)$  corrispondente alla  $x(0)$  data al punto 1, si calcoli l'evoluzione libera dello stato per la nuova rappresentazione. Che relazione c'è tra l'evoluzione libera  $x_\ell(t)$  e  $z_\ell(t)$ ?
4. (2 punti) Che relazione ci si aspetta tra l'evoluzione libera dell'uscita calcolata al punto 1 e l'evoluzione libera dell'uscita calcolata a partire dal segnale  $z_\ell(t)$ ?