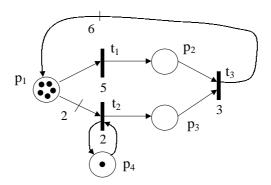
## Automazione Industriale

Esercitazione 10

29 Maggio 2007

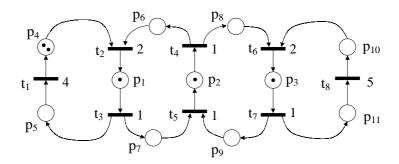
## Esercizio 1

Si determini con Matlab, mediante l'utilizzo del simulatore per reti di Petri ibride, l'evoluzione della rete di Petri temporizzata deterministica in figura nell'intervallo di tempo  $T_{sim} = [0, 20]$  data la marcatura iniziale  $M_0 = [5 \ 0 \ 0 \ 1]^T$ .



- (a) Si ipotizzi una semantica a serventi infiniti e memoria di abilitazione.
  - Inserire nel file Esercitazione\_10\_ex1a.m tutti i parametri relativi alla rete in figura: matrici Pre e Post,  $M_0$ , v, D, s e alfa. Eseguire il file e visualizzare se i parametri sono stati inseriti correttamente all'interno della cella di array A con il comando celldisp(A).
  - Creare la rete di Petri con il comando rete=make\_HPN\_file\_EI(A).
  - Simulare la rete di Petri con il comando tabella=simulator\_HPN\_EI(rete).
  - Analizzare i risultati con il comando analysis\_HPN\_EI(tabella).
- (b) Si ipotizzi una semantica a servente singolo e memoria di abilitazione.
  - Inserire nel file Esercitazione\_10\_ex1b.m tutti i parametri relativi alla rete in figura: matrici Pre e Post,  $M_0$ , v, D, s e alfa. Qual/i è/sono i paramentri che cambiano? Eseguire il file e visualizzare se i parametri sono stati inseriti correttamente all'interno della cella di array B con il comando celldisp(B).
  - Procedere con gli stessi passi del punto precedente.

Esercizio 2 Si consideri la seguente rete di Petri deterministica.

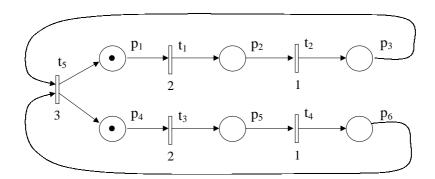


Sapendo che tale rete è un grafo marcato fortemente connesso, determinare con Matlab la frequenza di scatto delle transizioni a regime.

- Inserire nel file Esercitazione\_10\_ex2.m tutti i parametri relativi alla rete in figura: matrici Pre e Post,  $M_0$ , v, D, s e alfa. Eseguire il file e visualizzare se i parametri sono stati inseriti correttamente all'interno della cella di array C con il comando celldisp(C).
- Creare la rete di Petri con il comando rete2=make\_HPN\_file\_EI(C).
- Simulare la rete di Petri con il comando tabella2=simulator\_HPN\_EI(rete2).
- Analizzare i risultati con il comando analysis\_HPN\_EI(tabella2). Qual è il tempo di simulazione a cui la frequenza di scatto converge?

## Esercizio 3

Si consideri la rete di Petri temporizzata stocastica nella seguente figura e sia  $M_0 = [1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0]^T$ .



- Si calcoli mediante il simulatore il numero medio di gettoni nel posto  $p_1$  e la frequenza di scatto della transizione  $t_1$ .
  - Inserire nel file Esercitazione\_10\_ex3.m tutti i parametri relativi alla rete in figura: matrici Pre e Post,  $M_0$ , v, D, s e alfa. Eseguire il file e visualizzare se i parametri sono stati inseriti correttamente all'interno della cella di array D con il comando celldisp(D).
  - Creare la rete di Petri con il comando rete3=make\_HPN\_file\_EI(D).
  - Simulare la rete di Petri con il comando tabella3=simulator\_HPN\_EI(rete3).
  - Analizzare i risultati con il comando analysis\_HPN\_EI(tabella3). Qual è il tempo di simulazione a cui i parametri giá calcolati nell'esercitazione precedente convergono?